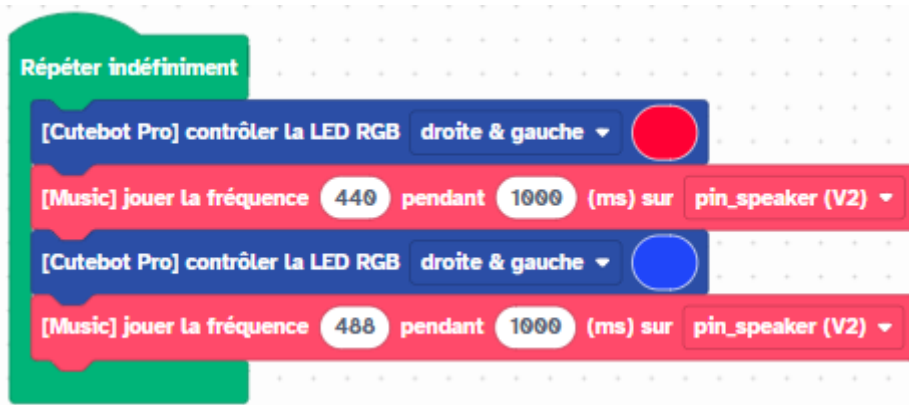


# Algorithmes des programmes du Cutebot Pro

## Premier programme : la voiture de pompiers



Répéter indéfiniment :

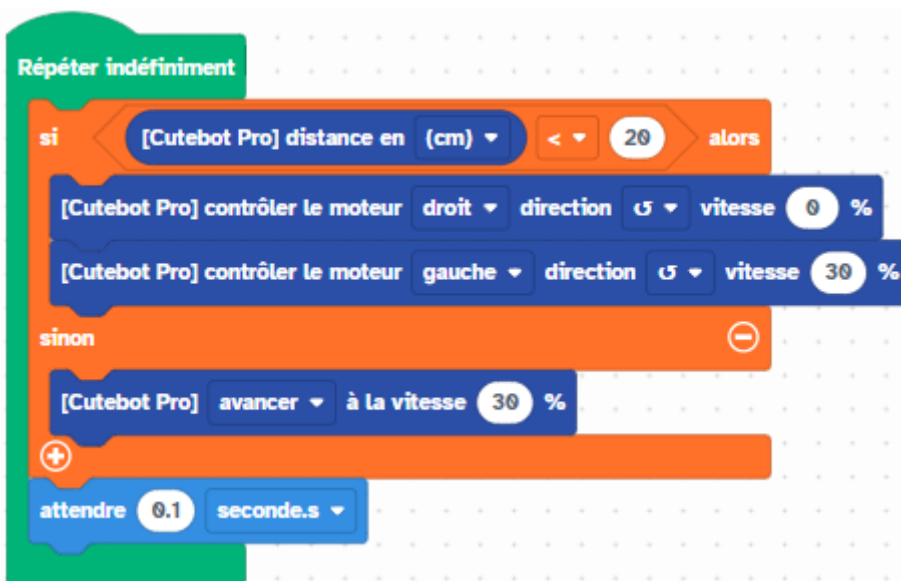
Mettre les LED en rouge

Émettre un son de 440Hz durant 1s

Mettre les LED en bleu

Émettre un son de 488Hz durant 1s

## Deuxième programme : l'évitement d'obstacle



Répéter indéfiniment :

Si distance obstacle < 20 cm :

Moteur droit arrêté

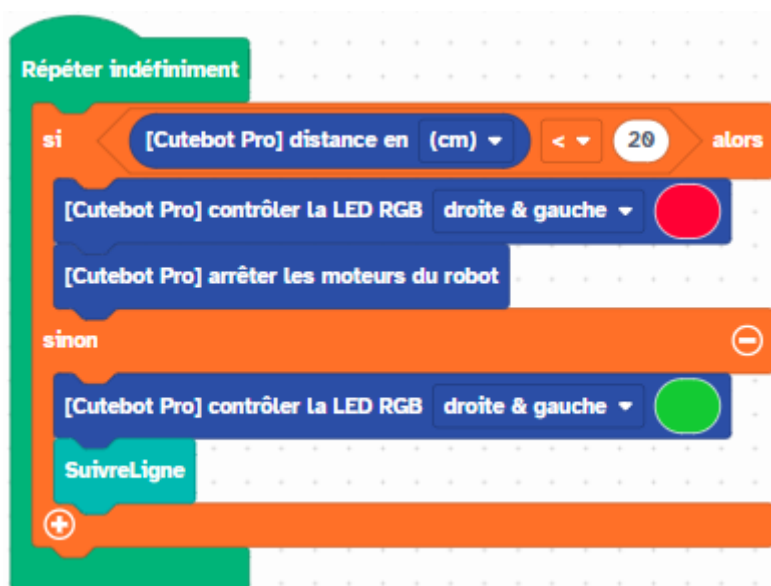
Moteur gauche recule à 30%

Sinon :

Voiture avance tout droit à 30%

Attendre 0,1 s

### Troisième programme : suivi de ligne avec obstacle



Répéter indéfiniment :

Si distance obstacle < 20 cm :

Mettre les LED en rouge

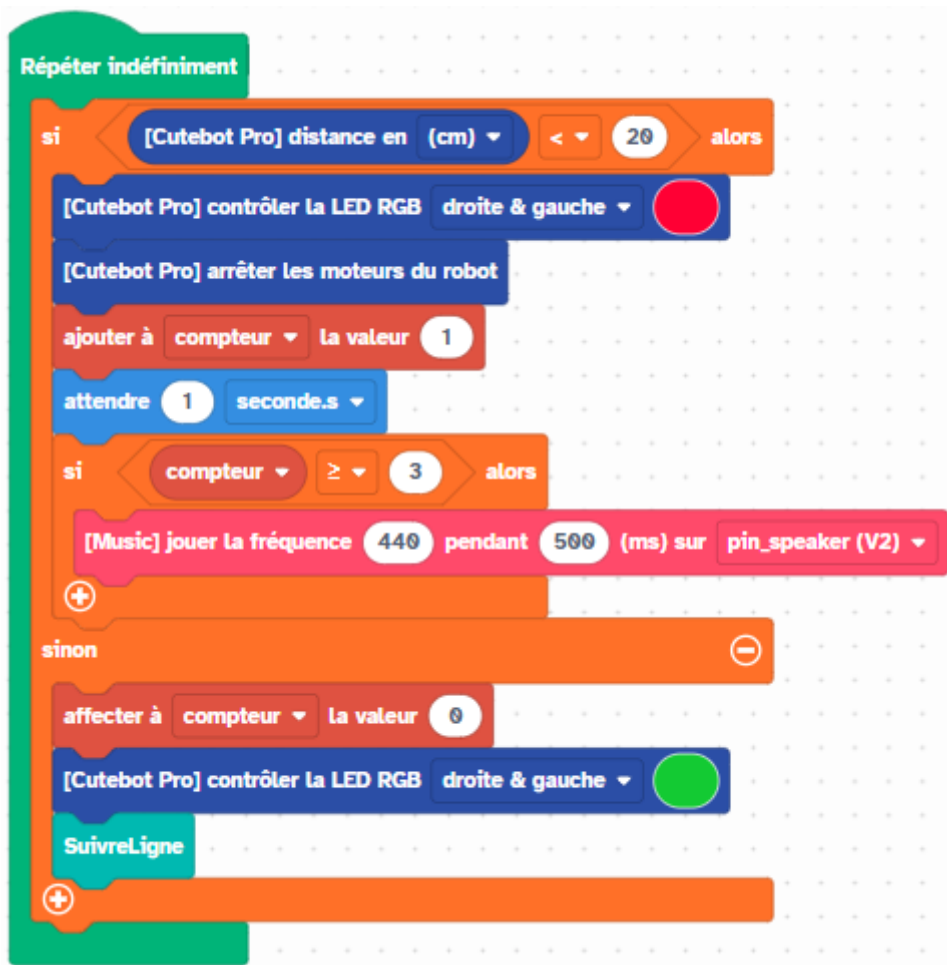
Arrêter la voiture

Sinon :

Mettre les LED en vert

Suivre la ligne

## Troisième programme : suivi de ligne avec obstacle et bip



Répéter indéfiniment :

Si distance obstacle < 20 cm :

Mettre les LED en rouge

Arrêter la voiture

Ajouter 1 à compteur

Attendre 1 seconde

Si compteur  $\geq$  3 :

Émettre un son de 440 Hz pendant .5 secondes

Sinon :

Mettre les LED en vert

Suivre la ligne